(19)日本国特許庁(JP)

(12)公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2004-42210 (22004-422104)

	(P2004-42210A)	
(43) 公開日	平成16年2月12日(2004.2.12)	

Market and the second s		(10) 24 14 12	1 M 10 TLT (2001.2. 12)
(51) Int.Cl. 7	F I		テーマコード (参考)
B23D 55/06	B 2 3 D 55/0	3 н	3CO4O
	R 2 3 D 55/09	G S	

審査請求 未請求 請求項の数 4 〇1. (全 10 省)

			· 小叶
(21) 出願番号	特度2002-204160 (P2002-204160)	(71) 出願人	390014672
(22) 出願日 3	平成14年7月12日 (2002, 7.12)		株式会社アマダ
			神奈川県伊勢原市石田200番地
		(74) 代理人	100083806
		1	弁理士 三好 秀和
		(74) 代理人	100068342
		. ,	弁理士 三好 保男
		(74) 代理人	100100712
		. ,	弁理士 岩▲崎▼ 幸邦
		(74) 代理人	100087365
		. ,	弁理士 栗原 彰
		(74) 代理人	100100929
		,,	弁理士 川又 澄逵
		(74) 代理人	100095500
			弁理士 伊藤 正和
			最終頁に続く

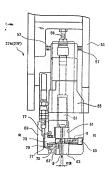
(54) [発明の名称] 帯郷盤およびその帯郷盤における切断加工方法

(57) 【要約】

【課題】 希観刀でワークに切断加工を行った後、帯観刀 ジ を元の位置へ戻す際に、ワークと帯観刀を接続させない。 ジ ために本体がよりなの移動構造を確認り返述いば違など の専用構造を持たせずに、帯観刃を元の位置へ戻せるよう に不朝盤およびその希観盤における切断加工方法 を提供することにある。

「解除手段」加工するタークルを番錠刃9により切断加工する切断加工位置の後側に前辺ロクツルをクランプする本体パイス37とワークルを送材せしめる前後動自在な送射パイス3を個え、前配幣部刃9が参回された頭動ホイールと侵急た範別へウジングを設け、この頭刃ハウジングに前配幣部列を使り起こすと共に帯鏡刃9を老行気がせしめる一対の鰐刃ガイド27下、27州を設けてなる帯端盤において、前配線刃ガイドの先端に、前切インサート63を固定して設けると共に、後側インサート67を前後動自在に設けてなるとを特徴とすることを特徴とする。

【選択図】 図1



10

30

【特許請求の範囲】

【請求項1】

加工すべきワークを帯鋸刃により切断加工する切断加工位置の後側に前記ワークをクラン プする本体バイスとワークを送材せしめる前後動自在な送材バイスを備え、前記符鑑別が ※同された駆動ホイールと従動ホイールを備えた銀刃ハウジングを設け、この銀刃ハウジ ングに前記帯銀刃を採り起こすと共に帯銀刃を走行案内せしめる一対の錫刃ガイドを設け てなる帯観盤において、前記観別ガイドの先端に、前側、後側インサートの一方を固定し て設けると共に、前側、後側インサートの他方を前後動自在に設けてなることを特徴とす る帯鋸像。

【請求項2】

前記前側、後側インサートの他方の前後動の範囲は移動する帯翳刃の刃先がワークの切断 面から離れることを許容する範囲であることを特徴とする請求項1記載の搭銀盤。

【請求項3】

加工すべきワークを帯錫刃により切断加工する切断加工位置の後側に前記ワークをクラン プする本体バイスとワークを送材せしめる前後動自在な送材バイスを備え、前記搭錫刃が 巻回された駆動ホイールと従動ホイールを備えた鐚刃ハウジングを設け、この鋸刃ハウジ ングに前記帯鋸刃を捻り起こすと共に帯鋸刃を走行案内せしめる一対の鋸刃ガイドを設け てなる帯鰐盤において、前記帯鶴刃でワークを切断加工した後、前記送材バイスを後方へ 移動せしめてワークを切断加工位置から後方へ逃がすと共に前記録刃ガイドの先端に設け られた前側インサートに対して後側インサートを後方へ移動せしめて後側インサートを開 かせた後、帯錫刃を元の位置へ戻すことを特徴とする帯錫盤における切断加工方法。

[請求項4]

前記後側インサートの前後動の範囲は移動する帯鋸刃の刃先がワークの切断面から離れる ことを許容する範囲であることを特徴とする請求項3記載の帯鋸盤における切断加工方法

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の屋する技術分野】

この発明は、帯鋸線およびその帯鋸盤における切断加工方法に関する。

[0002]

【従来の技術】

従来、例えば図6 (A) に示されているように、構型帯銀盤において、ワークWを固定バ イスジョー101Fと移動パイスジョー101M苫からなる袋パイス101と固定バイス ジョー103Fと移動バイスジョー103Mとからなる前バイス103とでクランプした 状能で、帯線 刃 1 0 5 を 例えば 上方から下降させて前記ワーク W に切断加工が行われる。 そして、切断加工後、図6(B)に示されているように、前記後パイス101と前パイス 103 かそれぞれ後方、前方へ移動させて、帯鋸刃105 から離した後、帯鋸刃105 を 元の位置へ戻すようにしている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】

ところで、図7に示されているような場合、すなわち、後バイス101と帯鋸刃105が 通過する加工位置との間に限定パイスジョー107Fと移動パイスジョー107Mとから なる本体パイス107が設けられている場合には、後パイス101によりワークWは帯鋸 刃 1 0 5 より離すことができるが、切断材WAは搭鋸刃 1 0 5 より離すことができない。 帯鋸刃105をはさんで切断材WA側に送り方向移動可能なバイスを別に設ける必要があ り、コストアップおよびスペースを大きく取らなければならないという問題があった。

[0004]

この発明は上述の課題を解決するためになされたもので、その目的は、帯鋸刃でワークに 切断加工を行った後、帯鋸刃を元の位置へ戻す際に、ワークと帯鯣刃を接触させないため に本体バイスの移動構造と帯鋸刃の遙がし構造などの専用構造を持たせずに、帯螺刃を元 の位置へ戻せるようにした符鋸盤およびその帯鋸盤における切断加工方法を提供すること にある。

[0005]

【課題を解決するための手段】

上記目的を選成するために請求項1によるこの発明の帯鋸盤は、加工すべきワークを帯盤 別により切断加工する切断加工位置の後側に前記ワークをクランプする本体パイスとワークを送材せしめる前後動自在な送材パスを備え、前記帯部刃が搭回された駆動ホイールと従動ホイールを備えた鋸別ハウジングを設け、この鋸別ハウジングに前途帯部刃を走り変わせしめる一対の鋸別ガイドを設けてなる帯鋸盤において、前紀鋸別ガイドの先端に、前側、後個インサートの一方を固定して設けると共に、前側、後側インサートの他方を前後動自在に設けてなることを特徴とするものである。

[0006]

したがって、前記総刃ガイドの先端に、前側、後側インサートの一方が固定して設けられていると共に、前側、後側インサートの他方が前後動自作に設けられているから、ワークを香密別で切断加工した後、香鋸刃を元の位置へ戻す際に、送析バイスでワークを後方を移動させると共に例えば前側インサートに対して後側インサートを後方へ移動させることで、後側インサートが開き、番盤刃の捻り戻り力で帯鋸刃が傾き、両側の切断面から刃刃の刃光を逃がすことができ、帯線刃が元の位置へ戻される。面して、ワークと帯線刃が投きさせないために本体パイスの移動精造と脊鎖刃の遂がし構造などの専用構造を持たせずにすむ。

[0007]

請求項 2 によるこの差別の帯離盤は、請求項 1 記載の帯鋸盤において、前記前側、後 便 イ ンサートの他力の前後動の範囲は移動する荷織刃の刃先がワークの切断面から離れること を許容する頓用であることを特徴とするものである。

[0008]

したがって、前窓前側、後側インサートの他方の前後動の範囲は移動する帯線刃の刃先が ワークの切断面から離れることを許容する範囲であるから、それ以上前側、後側インサー トの他方を後方へ移動させる必要がない。

[0009]

請求項3によるこの発明の普密盤における切断加工方法は、加工すべきワークを将総刃に より切断加工する切断加工位置の後側に前辺の一クををクランプする本体パイスとワークを 送材せしめる前後動自在な送材パイスを個え、前辺前の中の自己れた駆動ホイルルを 触ホイールを個えた総刃ハウジングを設け、この紹力、ロウジングに前記所総刃を捻り起こ 者総刃でワークを切断加工した後、面記対パイドを設けてなる者総数において、回記 があり、このでは、一般である一対の総ガイドを設けてなる者総数において、回記 を認刃でワークを切断加工した後、面記送材パイスを協定けられた前側インサートに対し 工位置から後方へ逃がすと共に前配線刃ガイドの先端に設けられた前側インサートに対し て後側インサートを後方へ移動地しめて後側インサートを開かせた後、帯側刃を元の位置 へ戻すことを特徴とするものである。

[0010]

したがって、ワークを帯鑑刃で別断加工した後、帯解刃を元の位置へ戻す際に、送材バイスでワークを後方へ移動させると共に前側インサートに対して後側インサートを後方へ移動させることで、後側インサートが開き、帯盤刃の地り戻りかで希線刃が研究。 両側の切断 両部ら 帯盤刃の 男先を逃がすことができ、帯線刃が元の位置へ戻される。而して、ワークと帯部刃を接触させないために本体バイスの移動構造と帯線刃の逃がし構造などの専用構造を持たせずにすむ。

[0011]

請求項4によるこの発明の帯鑑盤における切断加工方法は、請求項3記載の帯鑑盤における切断加工方法において、前記後側インサートの前後動の範囲は移動する帯解刃の刃先が ワークの切断面から離れることを許容する範囲であることを特徴とするものである。 【00121

50

20

10

20

したがって、前記後側インサートの前後動の範囲は移動する番鋸刃の刃先がワークの切断 面から離れることを許容する範囲であるから、それ以上後側インサートを後方へ移動させ る必要がない。

【発明の実施の形態】

以下、この発明の実施の形態について図面を参照して詳細に説明する。

[0014]

図3を参照するに、帯鋸盤としての例えば模型帯鋸盤1は、ワークWを定寸すつ送材して 切断するための切断加工部3と、ワークWを報償支持するための支持部5と、ワークWを 投持固定すると共に定寸送材するためのバイス機構部で等により構成されている。

[0015]

前記切断加工館3は、帯鱗刃9、鰓刃ハウジング11等によりなり、この鰓刃ハウジング 11の図3において右側の鰓刃ハウジング部13、左側の鰓刃ハウジング部15にはそれ でれ駆動ホイール17、従動ホイール19が回転自在に支持されていると共に駆動ホイー ル17と従動ホイール19とには前記符鰓刃9が巻回されている。前記右側の鰡刃ハウジ ング部13と左側の鰓刃ハウジング部15とはビーム部材21で連結されていると共に のビーム部材21には複数の支持フレーム23を力して図3において左右方向へ延伸した 連結フレーム25が取り付けられている。この連結フレーム25の左側には左右方向へ移 数可能なな可腕網刃ガイド27所設けられていると共に連結フレーム25の右側には固定 銀刃ガイド27Fが設けられていると共に連結フレーム25の右側には固定

[0016]

前記支持部5にはワークWを載度支持するための複数の支持ローラ29が適宜な間隔で回 転自在にフレーム31上に設けられていると共にこのフレーム31の前方図3において 方にはテーブル33が配置されている。ワークWはX 権方向(図3において左右方向)の 後方からX 輸後方向の前方へ送材され、バイス機構部7により挟持固定される。前記各支 持ローラ29はワークWの送格路のほぼ全長にわたってフレーム31とは別体にて設け たローラフレーム35に回転自在に支承されている。

[0 0 1 7]

前記パイス機構部プは本体パイス37と選材パイス39とにより構成されている。本体パイス37は本体固定パイスジョー41と、この本体固定パイスジョー41に対して接近離 30 反する方向に往復移動自在の本体可動パイスジョー43とよりなり、前能帯離刃9のなす 切断位置の直前位置に配設されている。選材パイス39は、本体パイス37と同様に、選材固定パイスジョー45と選材可動パイスジョー37とより立り、この遺材パイス43は本体パイス37の方向に接近種反自在(進進自在)の構成になっている。また、送材可動パイスジョー47は油圧シリンダのごとき流体圧機構49を介して、選材固定パイスジョー45の方向に進退自在になっている。この遮体圧機構49はY軸方向へ移動自在にパイスペッド51によって支承されている。この

100181

前部可動総刃ガイド27M、固定総刃ガイド27Fは、図1に赤されているように、ガイドフレーム53の下端内にはガイド本体55か設けられており、このガイド本体55の上部がガイドフレーム53の内側に設けられた前後のねじ57で支持されていると共にガイド本体55の上面に取り付けられたねじ59の上端がガイドフレーム53の上部の下面に突き当てられている。

[0019]

前記ガイド本体55の下部には下方が関口した逆U字形状の構61が形成されている。この携61の前側(図1において右側)内には前側インサート63がボルト65でガイド本体55の下部に固定されていると表に前記構61の後側(図1において左側)内には後側インサート67が前記前側インサート63に対してでガイド本体55の下部に前後動自在に設けられている。前記ガイド本体55の下部における現1において左側にはブロック69が設けられている。のブロック69内とガイド本体55内と関には描圧シリンダの抽

20

30

圧 筆 7 1 が形成されていて、この油圧 塞 7 1 内にはピストンロッド 7 3 が設けられている。このピストンロッド 7 3 の先端はねじ 7 5 で前記後側インサート 6 7 に隔定されている。 前記油圧塞 7 1 にはプロック 6 9 内に設けられた管路 7 7 に返通されている。ピストンロッド 7 3 は弾性部材としての例えばコイルバネ、風パネのごときパネ 7 9 の付勢力で図1 において左側へ付勢されている。

[0020]

解記前部インサート63と後側インサート67との間には例えば90度に捻り起こされた 前記帯部刃9が入り込まれており、この帯部刃9の背側(図1において上側)には押さえ ローラ81が前記ガイド本体55内に備えられている。

[0021]

上記構成により、管盤77に供給された圧油は油圧電71に送られることでピストンサード ド73 がパネ79の付勢力に抗して図1において右側へ参動されるから、後側インサート 67 も前方(図1において右右)へ参動される。 60 目に示されてめるように、前側インサート 63 と後側インサート 67 との作用で前記帯銀刃9が走行案内されることになる。また、油圧至71 より圧油を按くことにより、ピストンロッド73 がパネ7 9の 付勢力で図1 において左側へ移動することで、図2に示されているように、後側インササート 67 が前側インサート 63 の1 においてたの。その結果、将カリアの20 2に になる。その結果、前側インサート 63 の1 上端を支点に右斜めに傾斜されることになる。

[0022]

[0023]

また、前記後側インサート67の前後動の範囲は移動する格盤刃9の責先がワークWの切断面から離れることを許容する範囲に設定するで、それ以上後側インサート67を後方へ移動させる必要がない。

[0024]

なお、この発明は前述した実施の形態に限定されることなく、適宜な変更を行うことによりその他の態様で実施し得るものである。帯部盤として模型帯郵盤を例にとって説明したが、標型帯郵盤であっても構わない。上述した発明の実施の形態では、前側インサート63に対して後側インサート67を前後動させるようにすることも可能である。

[0025]

【発明の効果】

 がすことができ、帯壁刃を元の位置へ戻すことができる。而して、ワークと帯縄刃を接触 させないために本体バイスの移動構造と帯離刃の逃がし構造などの専用構造を持たせずに すむ。

[0026]

請求項2の発明によれば、前記前側、後側インサートの他方の前後動の範囲は移動する帯 離別の刃先がワークの切断面から離れることを許容する範囲であるから、それ以上例えば 後側インサートを後方へ移動させる必要がない。

[0027]

請求項3の発明によれば、ワークを帯観刃で切断加工した後、帯観刃を元の位置へ戻す際に、送材パイスでワークを後方へ移動させると共に前側インサートに対して後側インサートを接方へ移動させるとで、後側インサートの間き、帯観刃の捻り戻りカで帯観刃が直き、両側の切断面から帯観刃の歯先を逃がすことができ、帯観刃を元の位置へ戻すことができる。而して、ワークと帯観刃を接触させないために本体パイスの移動構造と帯観刃の流が14模歩などの専用構造を持たせずにすむ。

[0028]

請求項4の発明によれば、前記後側インサートの前後動の範囲は移動する帯解刃の刃先が ワークの切断面から離れることを許容する範囲であるから、それ以上後側インサートを後 方へ移動させる必要がない。

【図面の簡単な説明】

【図1】 固定館刃ガイド、可動館刃ガイドの側面拡大図で、前側インサートと後側インサートとで帯鋸刃を走行案内せしめた状態を示した図である。

【図2】 固定螺刃ガイド、可動螺刃ガイドの側面拡大図で、前側インサートに対して後側 インサートを開かせた状態を示した図である。

【図3】 帯鋸盤としての例えば模型帯鋸盤の斜視図である。

【図4】(A)、(B)は送材パイスでワークを送材し、本体パイスでワークを挟持して 帯鉄刃で切断加工したときの平面図、側面図である。

【図5】 (A)、 (B) はワークを切断した後、帯総刃を元の位置へ戻すときの平面図、 側面図である。

【図6】(A)、(B) は従来の前バイスと後バイスでワークを挟縛し帯総刃で切断加工 した状態の平面図、切断後前バイスと後バイスでワークを移動した状態の平面図である。 【図7】 従来の切断後に本体バイス、送材バイス、前バイスでワークを移動した状態の平 面図である。

【符号の説明】

1 横型带錫聲(帯鋸盤)

3 加工部

5 支持部

7 バイス機構部

'9 帯鋸刃

11 鋸刃ハウジング

17 駆動ホイール

19 従動ホイール

27F、27M 固定、可動鋸刃ガイド

37 本体パイス

39 本体固定パイスジョー

4.1 本体可動バイスジョー

4.3 淡材パイス

4.5 送材固定パイスジョー

4.7 送材可動パイスジョー

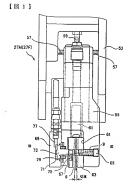
53 ガイドフレーム

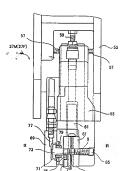
55 ガイド本体

50

40

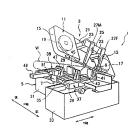
- 6 1 7
- 63 前側インサート
- 67 後側インサート 71 油圧室
- 73 ピストンロッド
- 75 ねじ
- 77 管路
- 79 皿バネ (弾性部材)
- 81 押さえローラ

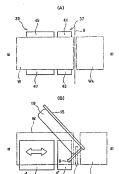




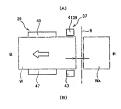
【図2】





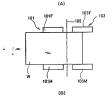


[図5]

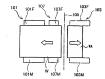




[図6]







."

フロントページの続き

(74)代理人 100101247

弁理士 高橋 俊一

(74)代理人 100098327

弁理士 高松 俊雄

(72)発明者 瀬戸 章男

神奈川県南足柄市狩野15-6

(72) 発明者 後藤 実

神奈川県厚木市栄町1-11-10-1007

Fターム(参考) 30040 AA16 DD17